

JAKA Zu® 3协作机器人



自重: 12kg



负载: 3 kg



工作半径: 626 mm



重复精度: ± 0.03 mm

产品亮点:

- 灵活轻便
- 空间需求小
- 高性价比

推荐市场:

3C电子、精密制造、教育、服务



无线互联
告别传统示教器



安全协作
内置力矩反馈检测



图形化编程
零基础操作使用



开放共融
兼容ROS操作系统



一体化关节
易拆卸、易转运

JAKA Zu[®] 3协作机器人技术参数

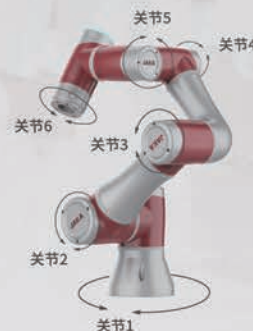
产品特性

有效负载	3kg
重量(含电缆)	12kg
工作半径	626mm
重复定位精度	±0.03mm
自由度数	6
编程	图形化编程、拖拽编程
示教器类型	移动端(PAD/手机) APP
协作操作	根据GB 11291.1-2011 进行协作操作
额定功率	150W
温度范围	0-50℃
IP等级	IP54
机器人安装	任意角度安装
工具I/O端口	2个数字输入 2个数字输出 1个模拟输入
工具I/O电源	24V
工具I/O接口尺寸	M8
底座直径	129mm
材质	铝合金、PC
连接电缆长度	6m

动作范围及速度 *

机械臂	动作范围	最大速度
关节1	±270°	180°/s
关节2	-85°, +265°	180°/s
关节3	±175°	180°/s
关节4	-85°, +265°	180°/s
关节5	±270°	180°/s
关节6	±270°	180°/s
工具端最大速度	/	1.5m/s

* 在动作范围内运动时,可能会由于末端工具或安装环境的原因导致干涉,请用户结合实际情况确定动作范围。

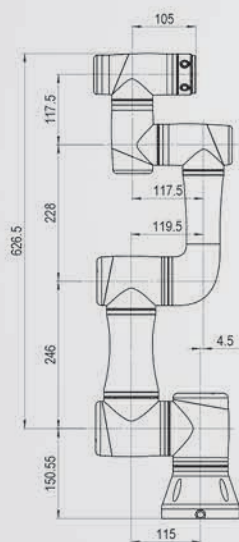


电控柜参数

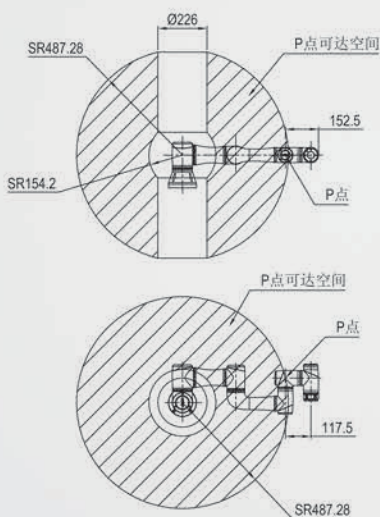
IP等级	IP44
电控柜I/O端口	16个数字输入/16个数字输出/2个模拟输入或输出
电控柜I/O电源	24V
通信方式	TCP/IP, Modbus TCP, Modbus RTU
电源	100-240VAC, 50-60Hz
电控柜尺寸	410×307×235 (mm) (W×H×D)
重量	12kg
材质	不锈钢合金



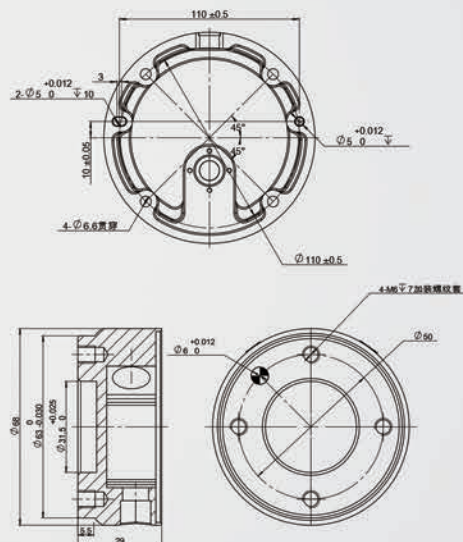
JAKA Zu 3尺寸图



JAKA Zu 3 外形尺寸图



JAKA Zu 3 P点可达空间正视(上) 俯视(下)图



JAKA Zu 3 底座(上)与末端法兰(下)安装尺寸图

上海节卡机器人科技有限公司

地址: 上海市闵行区东川路555号紫竹科技园3号楼201

电话: 400-006-2665

邮箱: marketing@jaka.com

网址: www.jaka.com

